

无人值守机器人

8-UR2

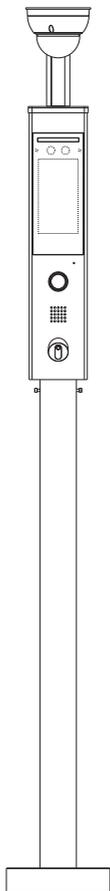
8-UR2E

8-UR2FS

8-UR2EFS

542008200

V20210929



产品说明书

目 录

1. 产品简介	1
2. 技术参数	1
3. 产品外观	1
4. 接口说明	2
5. 界面说明	2
6. 操作说明	3
7. 设置说明	4
7.1 卡管理	4
7.2 密码管理	4
7.3 门禁设置	4
7.4 系统设置	4
7.5 高级设置	5
7.6 设备信息	5
8. 三视图及安装图	6
9. 附件清单	8

1. 产品简介

8-UR2系列无人值守机器人是数字化智能家居系统终端设备，可实现呼叫管理员机、被监视、门禁控制等功能。

2. 技术参数

输入电源	DC13.5V	工作电流	≤1A
摄像头	双目（彩色+红外）	夜间补光	支持
操作方式	触摸屏	语音提示	支持
显示屏	10.1寸液晶屏	开锁类型	通电、断电可选
支持卡类型	IC卡	卡容量	50000张
人脸识别	支持	人证识别	部分机型支持
测温功能	部分机型支持	出门按钮	支持
锁输出	开关量输出	开锁延时	0、3、6、9s可选
IP等级	IP54	工作温度	-30℃~70℃

3. 产品外观

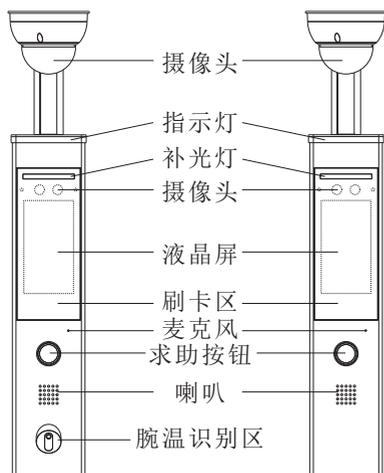


图1 无人值守机器人正面视图

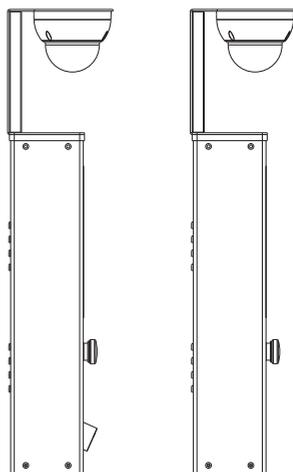


图2 无人值守机器人侧面视图

4. 接口说明

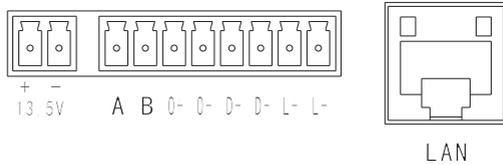


图3 接口示意图

序号		标识	名称
1	13.5V	+	电源正极
2		-	电源负极
3		A	扩展485接口A（预留）
4		B	扩展485接口B（预留）
5		0+	出门按钮接口
6		0-	
7		D+	门磁接口
8		D-	
9		L+	锁控制信号（输出为开关量信号）
10		L-	
11		LAN	RJ45端口，接入小区局域网

5. 界面说明

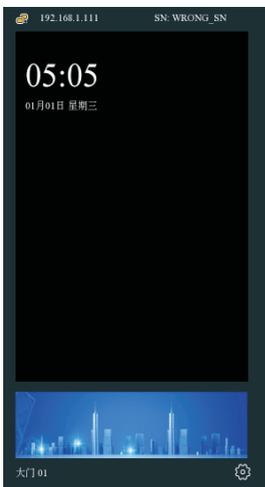


图4 主界面图示



图5 设置界面图示

6. 操作说明

6.1、语音提示

在操作梯口机的过程中有相应语音提示；

6.2、呼叫

无人值守机器人常态下按压求助按钮，直接呼叫管理中心。

6.3、监视

室内机、中心机可监视无人值守机器人，监视过程中可转通话、开锁。

6.4、刷卡开门

将合法卡靠近读卡感应区，打开门锁。

6.5、人证开门

将身份证靠近读卡感应区，识别身份证后进行人脸比对，识别通过后打开门锁。

注：部分机型有此功能。

6.6、人脸识别开门

设备感应到有人靠近会自动进入人脸识别界面，只需将人脸居中便可自动识别已注册的人脸并打开门锁。

6.7、刷卡+测温开门

将合法卡靠近读卡感应区，识别成功后提示“请将手腕放至测温区域”，测温通过后打开门锁。

注：部分机型有此功能。

6.8、人证+测温开门

将身份证靠近读卡感应区，识别身份证后进行人脸比对，同时提示“请将手腕放至测温区域”，人证比对和测温通过后打开门锁。

注：部分机型有此功能。

6.9、人脸识别+测温开门

设备感应到有人靠近会自动进入人脸识别界面，文字提示“人脸识别中，请将手腕放至测温区域”，人脸识别和测温通过后打开门锁。

注：部分机型有此功能。

6.10、异常人员报警

通过AI盒子分析监控指定区域内异常行为人员，将警情上报至管理中心。

6.11、广播喊话

管理中心收到异常人员报警后，可通过广播对讲喊话处理现场异常。

6.12、指示灯状态

识别开门时，识别成功打开门锁的同时，指示灯绿灯亮

7. 设置说明

在无人值守机器人使用过程中，可对参数进行设置，具体操作如下：点触主界面右下角设置图标，进入管理密码输入界面。在此界面下输入8位管理密码即可进入设置界面，初始的管理员密码为13572468，用户可自行修改。

参数设置有以下选项：卡管理、密码管理、门禁设置、系统设置、高级设置、设备信息。

7.1、卡管理

在此可进行卡的添加、删除和清空操作，通过刷卡或者输入卡号可添加或者删除卡。

7.2、密码管理

在此可修改管理密码。

注：添加密码、删除密码和清空密码为预留功能。

7.3、门禁设置

- ① 锁属性设置：可设置设备通电开锁或断电开锁以及开锁时间，开锁时间0s、3s、6s、9s可设。
- ② 门状态设置：可设置是否检测门状态；设置为“是”时，需再进行“报警输出”和“上报中心”设置，设置“报警输出”为“是”时，门开超时情况下，梯口机产生本地告警信号提示用户，“上报中心”设置为“是”时，门开超时信息将上报到管理中心。
- ③ 人脸识别：可清空人脸记录；可设置人脸识别的安全级别，安全级别可设置为高、正常和普通；可设置人脸活体检测功能的启用和禁用。
- ④ 刷卡开门：设置为启用时，设备具有刷卡开门的功能；设置为禁用时，设备关闭此功能。
- ⑤ 红外测温设置：设置为启用时，设备具有腕温检测功能；启用时可设置报警温度阈值；设置为禁用时，设备关闭此功能。

7.4、系统设置

- ① 门岗机号设置：设置无人值守机器人的设备编号；
- ② 网络设置：设置梯口机的网络参数；
- ③ 编号规则设置：设置梯号长度、房号长度和单元号长度；
- ④ 时间设置：查看并设置无人值守机器人的日期和时间。
- ⑤ 声音设置：
 - 1) 通话音量：可设置无人值守机器人通话音量为1-8级，默认音量5级；
 - 2) 提示音：可设置是否开启语音提示；
 - 3) 按键音：可设置是否开启按键音；
- ⑥ 恢复出厂：恢复梯口机出厂设置。

7.5、高级设置

- ① 报警参数：可设置启用或不启用强行开门报警。设置为启用时，非法开门会报警且上报中心。
- ② 拍照参数：可设置启用或不启用：
 - 1) 呼叫中心拍照：设置启用时，用户呼叫中心时设备会抓拍照片上传；
 - 2) 人脸开门拍照：设置启用时，用户人脸开门设备会抓拍照片上传；
 - 3) 刷卡开门拍照：设置启用时，用户刷卡开门设备会抓拍照片上传；
 - 4) 陌生人拍照：设置启用时，当陌生人走近梯口机且在梯口机停留10秒，梯口机会自动拍照并上传到中心；
- ③ 省电模式：设置是否启用省电模式，启用省电模式后，5分钟梯口无操作或无人体感应，梯口机进入关屏待机状态。
- ④ 动态密码：设置动态密码开启时，密码开门时屏幕数字动态分布。
- ⑤ 界面风格：设置液晶屏背景，可设置为黑色或蓝色。
- ⑥ 事件上报平台：设置为管理中心时，梯口机发生的事件都上报到中心管理机；设置为智慧云平台时，梯口机发生的事件都上报到智慧云平台；
- ⑦ 留影留言：设置启用时，只适用于上云应用，呼叫超时后自动进入留影留言状态。
- ⑧ 智慧云平台设置：选择云平台版本3.0平台或2.0平台。

7.6、设备信息

查看无人值守机器人的设置参数以及版本信息。

注：以上设置说明未描述且存在的设置为预留项，当前版本不支持

8. 三视图及安装图

单位: mm

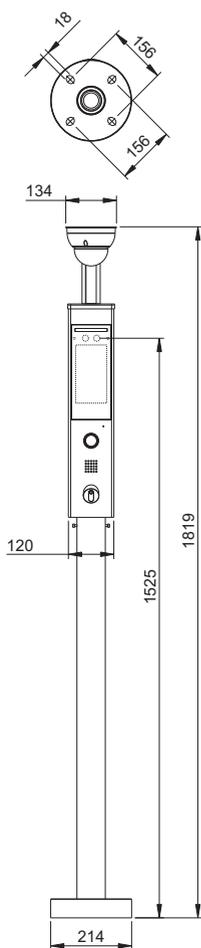


图6 含腕温模块三视图

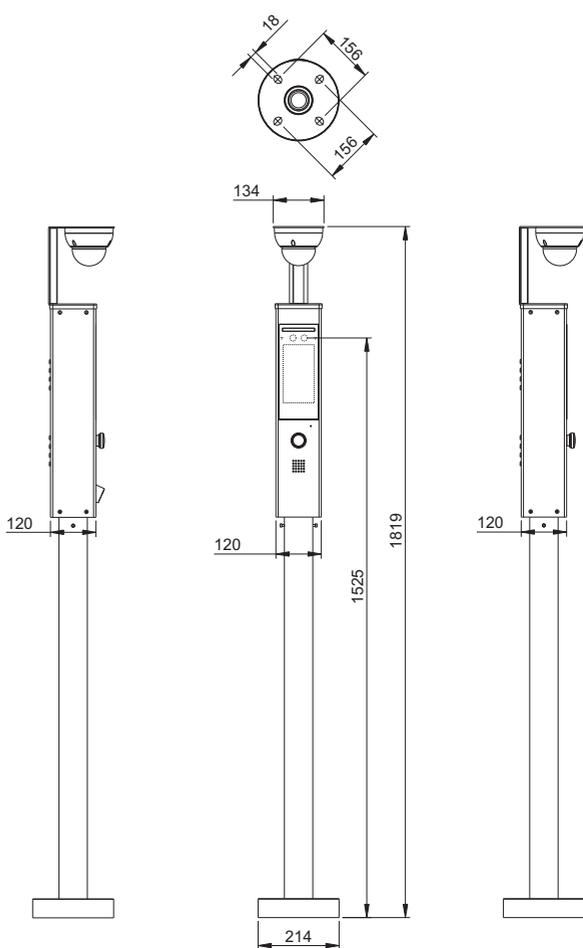


图7 不含腕温模块三视图

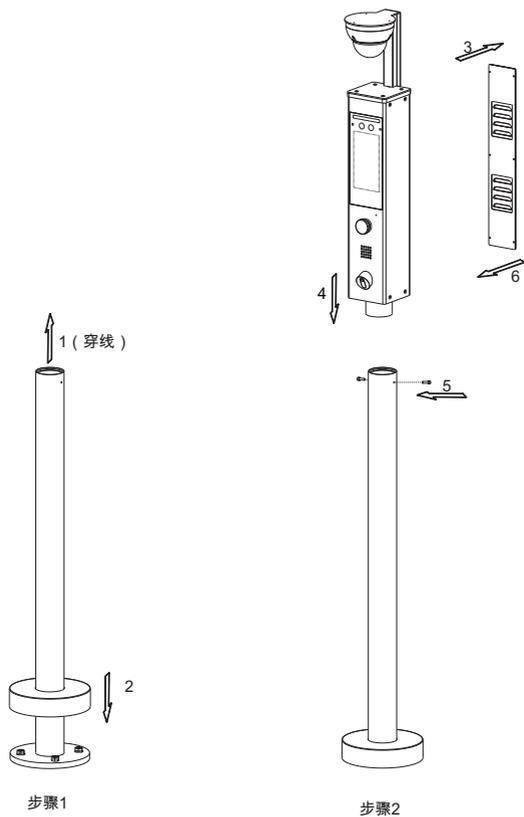


图8 无人值守机器人安装图

注：使用附件不锈钢内六角柱头螺钉固定立柱与圆管底座。

9. 附件清单

名称	规格	数量	备注
绿色接线柱	15EDGK-2P	1	接线
绿色接线柱	15EDGK-8P	1	接线
不锈钢内六角柱头螺钉 (ROHS)	M5*16/304钝化	4	固定主体
说明书	8-UR2/UR2E/UR2FS/UR2EFS, V20210929	1	使用指南

注意事项

- 本产品应由专业的工程施工队伍进行安装和调试, 以确保您的正常使用。
- 按说明书正确安装完毕, 先确认整个系统接线正确无误, 方可接通电源。
- 如通电后发现异常现象, 应立即切断电源, 以免给您带来不必要的损失。
- 如遇设备故障, 切勿自行拆卸维修, 请与产品售后服务部门联系。

电子信息产品有毒有害物质申明



合格证

型 号 _____

检 验 员 _____

部件名称	有毒有害物质或元素					
	铅 (Pb)	汞 (Hg)	镉 (Cd)	六价铬 (Cr6+)	多溴联苯 (PBB)	多溴二苯醚 (PBDE)
主机	×	○	○	○	○	○
附件	×	○	○	○	○	○

○：表示该有毒有害物质在该部件所有均质材料中的含量均在SJ/T 11363-2006标准规定的限量要求以下。
 ×：表示该有害物质至少在该部件的某一均质材料中的含量超出SJ/T 11363-2006标准规定的限量要求。
 注：本产品标有“×”的原因是：现阶段没有可供选择的替代技术或部件。